

# ПАМЯТИ ЛЕОНИДА АНАТОЛЬЕВИЧА НАУМОВА



3 августа 2019 г. ушел из жизни Леонид Анатольевич Наумов – член-корреспондент РАН, возглавлявший Институт проблем морских технологий ДВО РАН в течение 13 лет (с 2003 года по 2016 г.). Более 30 лет работы и активной деятельности связывали Л.А.Наумова с ИПМТ, но фактически эти связи начались гораздо ранее, еще до образования Института. На работу в новый, только что созданный в 1988 г. Институт Леонид Анатольевич поступил по приглашению Михаила Дмитриевича Агеева - организатора и первого директора Института. До избрания на должность директора ИПМТ ДВО РАН Л.А. Наумов был заместителем директора по научной работе. В этот период времени он принимал активное участие в формировании планов научно-исследовательских работ, решении сложных проблем социального развития Института, организации экспериментальных работ и морских экспедиций, кооперации и сотрудничества с различными зарубежными и отечественными организациями. Будучи избранным в 2003 г. на должность директора ИПМТ ДВО, он многое сделал для сохранения и укрепления авторитета Института среди ведущих отечественных и зарубежных организаций, связанных с развитием подводной робототехники. Этот важнейший отрезок жизненного пути Л.А.Наумова проходил в условиях становления и развития данного научно-технического направления, что требовало принятия взвешенных, а порой и нестандартных организационных решений. В работе он опирался как на ветеранов Института, так и на молодые научные и инженерные кадры.

## Основные вехи жизненного пути Л.А. Наумова

Леонид Анатольевич Наумов родился 7 июля 1944 г. в селе Шулец Ростовского района Ярославской области. В 1967 г. окончил Томский политехнический институт по специальности «Автоматика и вычислительная техника». В 1973 г. защитил кандидатскую диссертацию. Работал в Хабаровском политехническом институте старшим преподавателем, доцентом на кафедрах «Электротехника» и «Вычислительная техника и прикладная математика». До 1988 г. в Хабаровском политехническом институте был деканом факультета электронной техники и заведовал кафедрой вычислительной техники.

В 1988 г. Леонид Анатольевич перешел на работу в ИПМТ ДВО РАН в качестве заместителя директора по научной работе. В 1999 г. защитил докторскую диссертацию. В 2003 г. был избран на должность директора Института. В последующие годы состоял членом Президиума ДВО РАН, бюро объединенного ученого совета по физико-математическим и техническим наукам, заместителем председателя телекоммуникационной комиссии ДВО РАН, членом Президиума межведомственного координационного научно-технического совета по системам управления и обработки информации.

По инициативе Л.А. Наумова был построен лабораторный корпус Института, было начато и завершено строительство научно-исследовательского и производственного центра по разработке, испытанию и внедрению в промышленное производство современных подводных робототехнических систем.

## Научная и организационная деятельность

Л.А. Наумов является автором и соавтором 75 научных публикаций и авторских свидетельств, в том числе 4 монографий, в области подводной робототехники, вычислительных комплексов, систем и сетей, моделирования радиоэлектронных устройств большой размерности. Им была разработана алгебра структурных чисел, которая расширила возможности обработки информации в системах искусственного интеллекта. Эта разработка получила применение при создании микроэлектронных приборов,

проектировании коммуникационных сетей, анализе надежности, живучести и пр.

Значительные результаты были получены Л.А. Наумовым при анализе и синтезе сложных прецизионных измерительных устройств. Им были предложены оригинальные подходы к применению алгебры структурных чисел при проектировании сложных объектов, что позволяет оптимизировать сетевые задачи, решать проблемы надежности и живучести технических устройств.

Л.А. Наумовым был одним из инициаторов разработки математических моделей нерегулярного морского волнения применительно к задачам управления привязным подводным объектом. Он также содействовал разработке комплекса устройств для бесконтактной передачи электроэнергии на подводные роботы, создаваемые в ИПМТ ДВО РАН.

С 2004 г. Л.А. Наумов как директор института осуществлял общее руководство работами по созданию подводных робототехнических систем, был организатором работ по кооперации и сотрудничеству с организациями-соисполнителями.

В 2007 г. при активном содействии Л.А. Наумова было выполнено важное правительственное задание по исследованию глубоководного шельфа российского сектора Арктики в районе хребта Ломоносова

с помощью необитаемого подводного аппарата «Клавесин-1Р», созданного ИПМТ ДВО РАН.

В целом Л.А. Наумов немало содействовал работам в интересах обороноспособности страны.

При активной поддержке Л.А. Наумова была проведена большая работа по проведению Всероссийской научно-технической конференции «Технические проблемы освоения Мирового океана» и изданию научно-технического журнала «Подводные исследования и робототехника», входящего в перечень ведущих рецензируемых журналов.

Большое внимание Л.А. Наумов уделял подготовке научных кадров, интеграции науки с высшей школой. Под его руководством были подготовлены и защищены 12 кандидатских диссертаций и 1 докторская диссертация. По его инициативе и при непосредственном участии созданы две совместные с вузами учебно-исследовательские лаборатории.

Трудовые успехи и многолетняя добросовестная работа Л.А. Наумова отмечены орденом Дружбы, благодарностями и грамотами, в том числе: грамотой РАН, почетными грамотами руководства Хабаровского края, губернатора Приморского края.

Коллектив ИПМТ ДВО РАН надолго сохранит память о своем бывшем руководителе, коллеге и товарище Леониде Анатольевиче Наумове.



Л.А. Наумов принимает комиссию возглавляемую вице-президентом РАН академиком Г.И. Месяцем